

Geometria Computacional

Fecho Convexo II

Claudio Esperança
Paulo Roma Cavalcanti

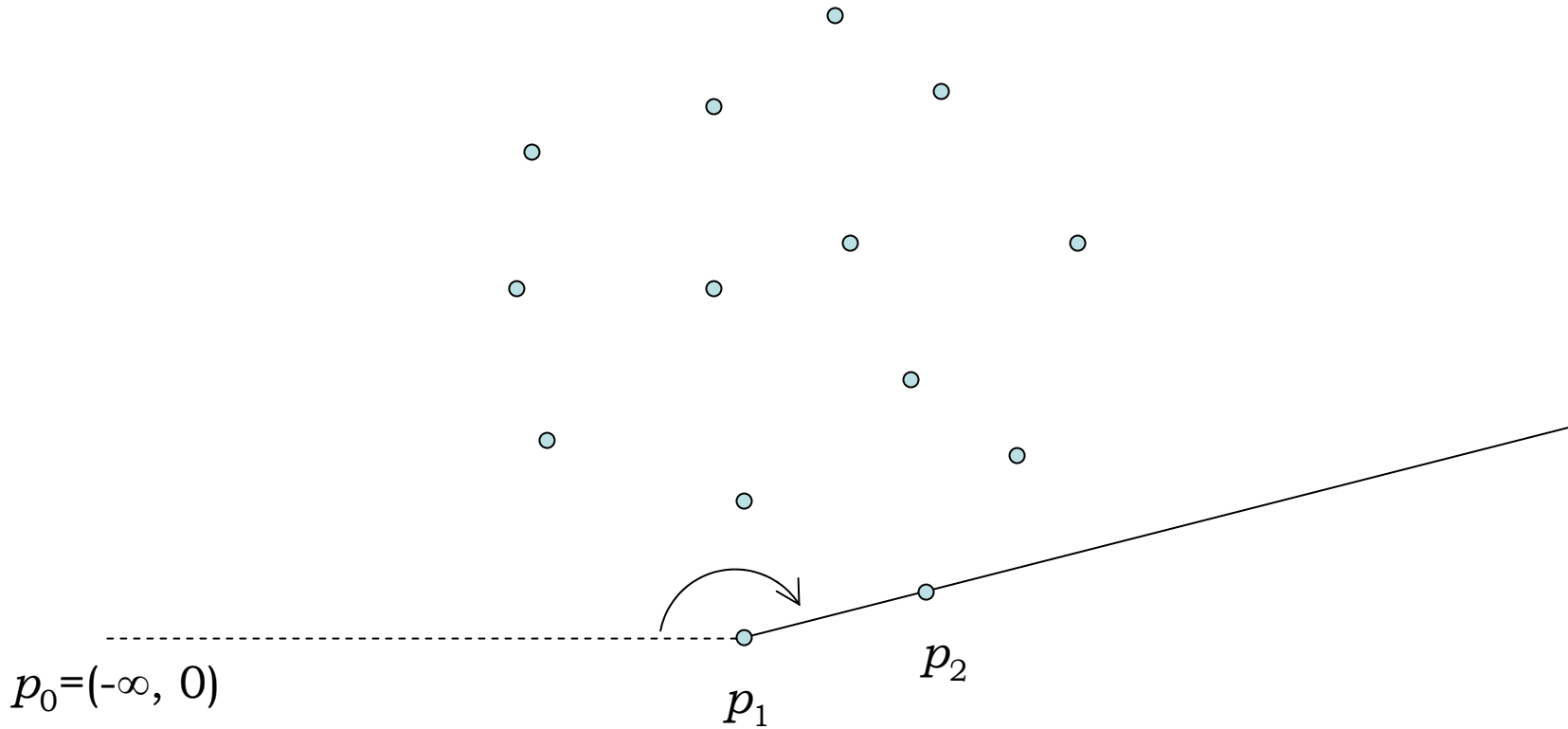


Marcha de Jarvis (*Gift Wrapping*)

- Análogo ao algoritmo de ordenação “*Selection Sort*”
 - A cada passo, escolhe o menor dos valores e acrescenta à coleção ordenada
 - Analogamente, deseja-se obter a cada passo o próximo ponto do fecho convexo (em ordem anti-horária)
 - Se $p_{i-1}p_i$ é a última aresta acrescentada, o próximo vértice p_{i+1} é aquele que maximiza o ângulo $p_{i-1}p_i p_{i+1}$
 - Durante a iniciação assume-se $p_1 =$ ponto com menor coordenada y e p_0 um ponto com coordenada $x = -\infty$



Marcha de Jarvis (*Gift Wrapping*)



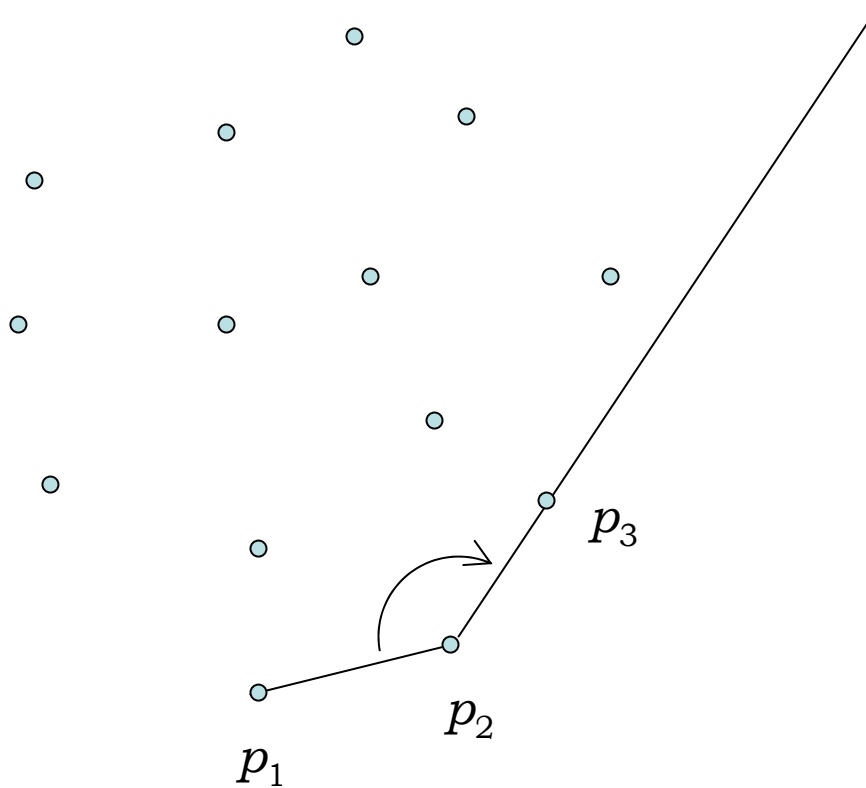
$p_0 = (-\infty, 0)$

p_1

p_2



Marcha de Jarvis (*Gift Wrapping*)



Marcha de Jarvis - Complexidade

- Claramente, escolher o próximo vértice é $O(n)$
- Se o fecho convexo tem h vértices, então, o algoritmo tem complexidade $O(nh)$
 - No pior caso, $n \approx h$ e o algoritmo tem complexidade $O(n^2)$, pior, portanto que o algoritmo de Graham
 - No melhor caso, h é $o(\log n)$, isto é, assintoticamente menor que $\log n$, o que o torna melhor que o algoritmo de Graham



Algoritmo Sensível à Saída

- Um algoritmo ótimo deveria rodar em $O(n \log h)$
 - Comporta-se como marcha de Jarvis para saídas pequenas
 - Comporta-se como a varredura de Graham para saídas grandes (\approx número total de pontos)
- Kirkpatrick e Seidel desenvolveram um algoritmo $O(n \log h)$ em 1986
 - Muito complicado
- Em 1996, Chan apresenta um algoritmo ótimo relativamente simples
 - Combina marcha de Jarvis e varredura de Graham!



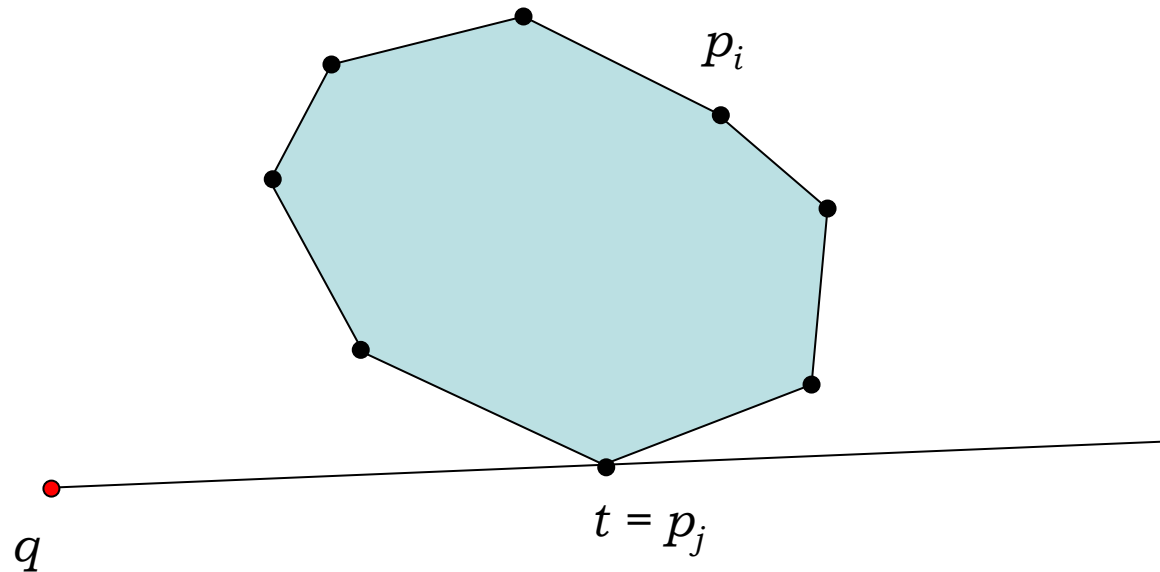
Algoritmo de Chan

- Idéia geral
 - Divide-se os n pontos em grupos contendo não mais que m pontos
 - $r = \lceil n/m \rceil$ grupos no total
 - Computa-se o fecho convexo de cada grupo usando varredura de Graham
 - Computa-se o fecho convexo geral aplicando-se a marcha de Jarvis sobre os fechos dos grupos
 - É necessário empregar um algoritmo para obter a tangente entre um ponto e um polígono com m lados em tempo $O(\log m)$



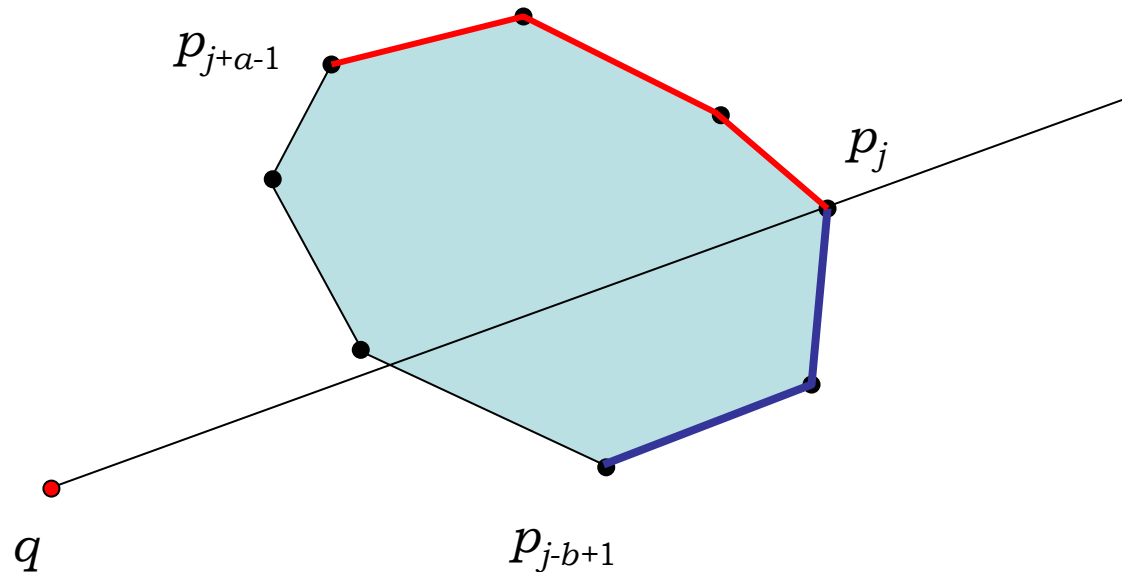
Computando Tangentes

- São dados um polígono convexo com m vértices $p_0, p_1 \dots p_{m-1}$ (circulação anti-horária) e um ponto q fora do polígono
- Deseja-se obter uma semi-reta que passa por q e é tangente ao polígono num ponto t de tal forma que qualquer vértice p_i do polígono é tal que *orientação* $(q, t, p_i) \neq$ horária



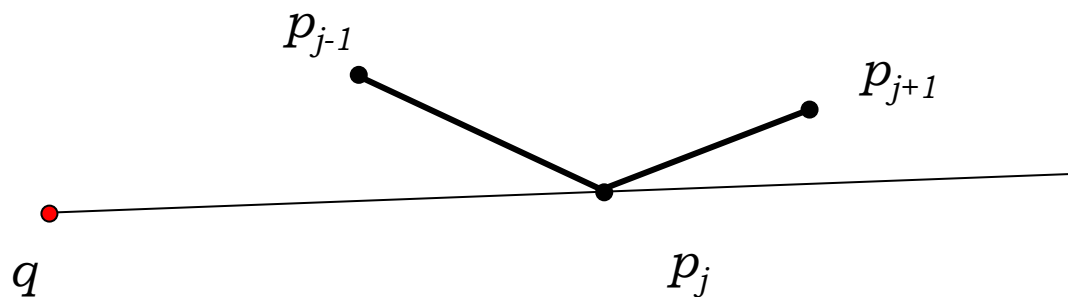
Computando Tangentes

- Assumimos que os vértices $p_0, p_1 \dots p_{m-1}$ estão armazenados num array e que os índices são tomados módulo m
- O algoritmo funciona à semelhança do algoritmo de busca binária
- A cada passo examina-se um vértice p_j sabendo que o vértice t procurado está entre p_j e p_{j+a-1} ou entre p_{j-b+1} e p_j ou
 - Inicialmente, $a = b = m$



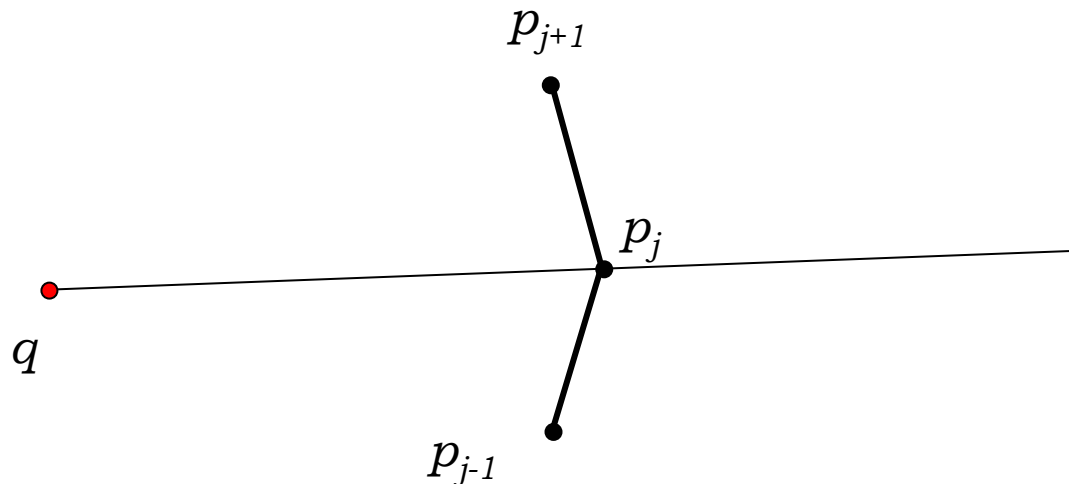
Computando Tangentes

- p_j é classificado examinando seus vizinhos p_{j+1} e p_{j-1}
- 1º caso: *orientação* $(q, p_j, p_{j+1}) \neq$ horária e *orientação* $(q, p_j, p_{j-1}) \neq$ horária
 - Algoritmo termina com $t = p_j$



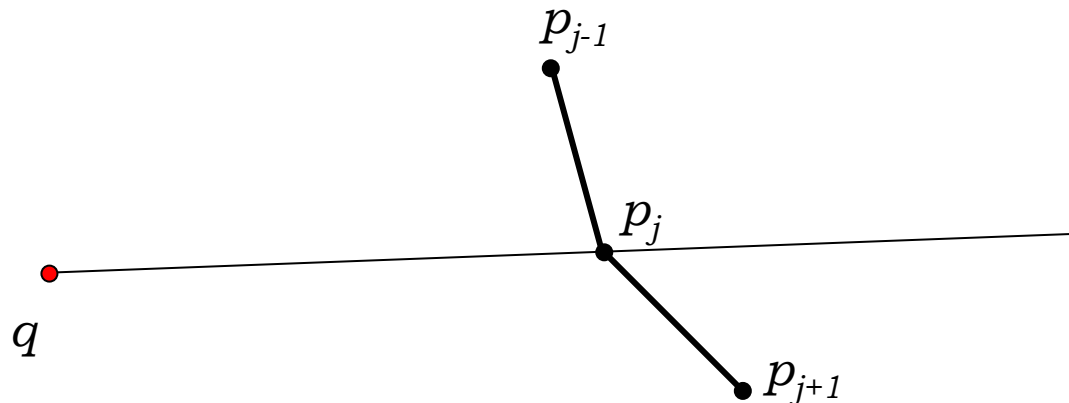
Computando Tangentes

- 2º caso: *orientação* $(q, p_j, p_{j+1}) \neq$ horária e *orientação* $(q, p_j, p_{j-1}) =$ horária
 - t está entre p_{j-b+1} e p_j



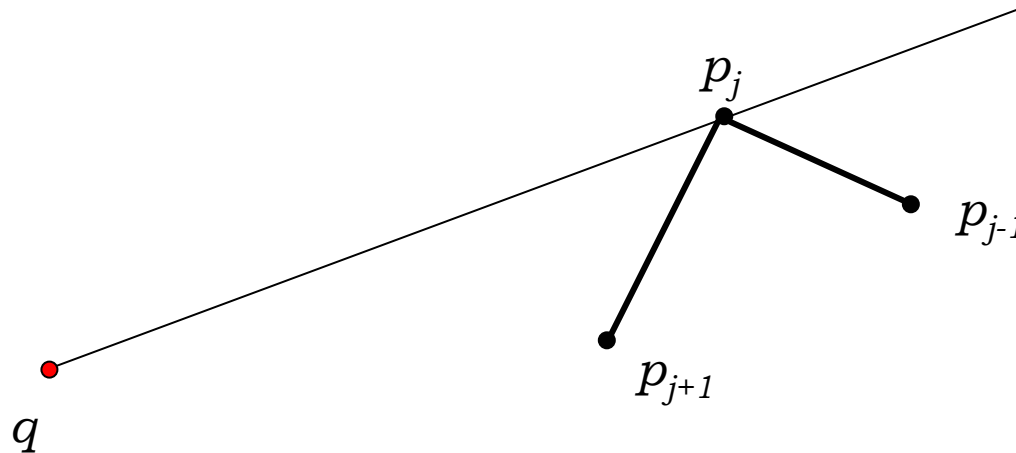
Computando Tangentes

- 3º caso: *orientação* $(q, p_j, p_{j+1}) = \text{horária}$ e *orientação* $(q, p_j, p_{j-1}) \neq \text{horária}$
 - t está entre p_j e p_{j+a-1}



Computando Tangentes

- 4º caso: *orientação* $(q, p_j, p_{j+1}) = \text{horária}$ e *orientação* $(q, p_j, p_{j-1}) = \text{horária}$
 - Se *orientação* $(q, p_j, p_{j+a-1}) \neq \text{horária}$
 - Então t está entre p_j e p_{j+a-1}
 - Senão t está entre p_{j-b+1} e p_j



Computando Tangentes

- Sempre que se opta por um intervalo, este é partido em dois semi-intervalos e o vértice do meio é testado a seguir
- Pode-se ver que este processo tem no máximo $\log_2 m$ iterações
- Como cada teste é $O(1)$, o algoritmo tem complexidade de pior caso $O(\log m)$



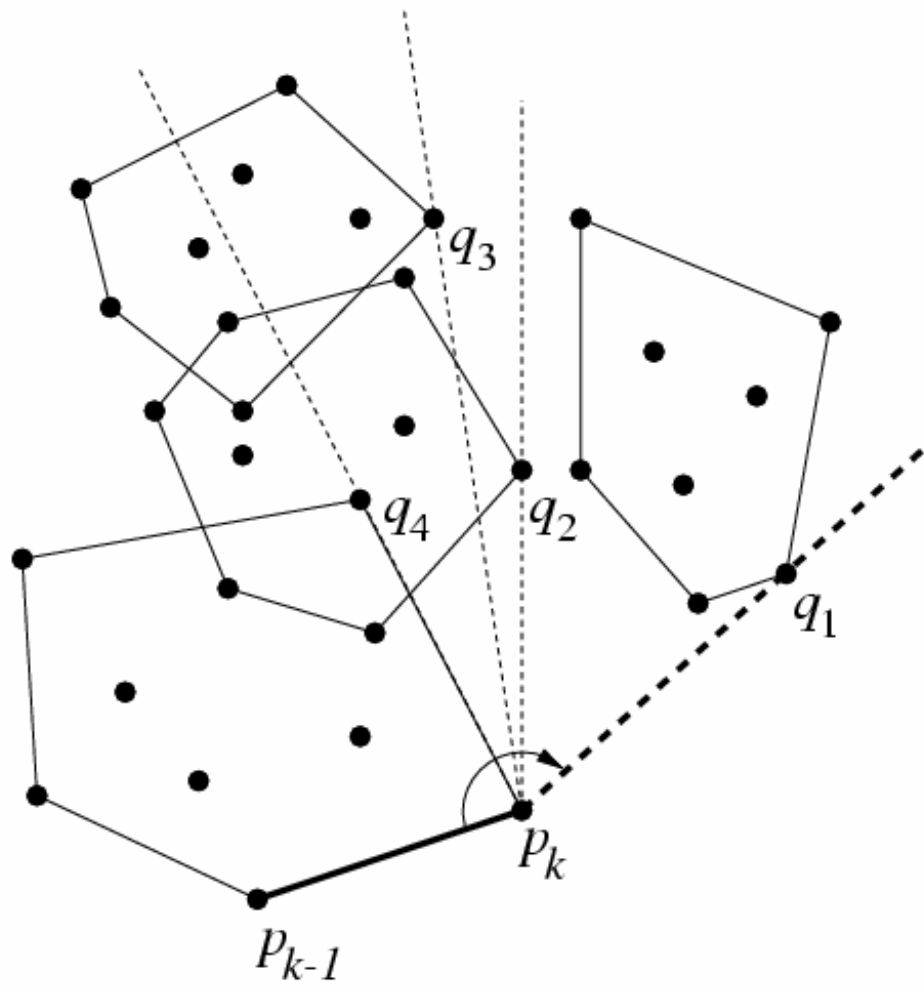
Algoritmo de Chan (Fecho Parcial)

Dados um conjunto P com n pontos e um valor $m < n$:

1. Divide-se P em $r = \lceil n/m \rceil$ grupos $P_1 \dots P_r$, cada um contendo não mais que m pontos
2. Para $i = 1$ até r fazer
 - a) Computar *Fecho* (P_i) usando Graham
3. Seja $p_0 = (-\infty, 0)$ e $p_1 =$ ponto de P com menor coordenada y
4. Para $k = 1$ até m fazer
 - a) Para $i = 1$ até r fazer
 - Computar o ponto q_i de P_i que maximiza o ângulo $\angle p_{k-1}p_kq_i$
 - b) Fazer $p_{k+1} =$ ponto $q \in \{q_1 \dots q_r\}$ que maximiza o ângulo $\angle p_{k-1}p_kq$
 - c) Se $p_{k+1} = p_1$ então retornar $\langle p_1 \dots p_k \rangle$
5. Retornar “ m muito pequeno!”



Algoritmo de Chan



Complexidade do Algoritmo de Chan

- No passo 2 computamos r fechos de conjuntos com m pontos: $O(r m \log m)$
- No passo 4 temos:
 - Em 4a computamos r tangentes de conjuntos com m pontos: $O(r \log m)$
 - Em 4b computamos uma etapa da marcha de Jarvis, a um custo de $O(r)$
 - Como o passo 4 tem m iterações, o custo total é $O(r m \log m)$
- Portanto, o algoritmo tem complexidade $O(r m \log m) = O(n \log m)$
- Se pudermos adivinhar um valor de m tal que $m \approx h$, poderemos assegurar complexidade $O(n \log h)$



Adivinhando o valor de h

- 1ª idéia: tentar $m = 1, 2, 3, \text{ etc}$
 - Converge muito lentamente
- 2ª idéia: usar busca binária
 - Converge rápido, mas se usarmos um valor muito alto de m ($n/2$, por exemplo) teremos complexidade $O(n \log n)$
- 3ª idéia: iniciar com m pequeno e incrementar muito rapidamente
 - Dependência de m está no termo \log
 - Se chamarmos a rotina com $m = h^c$ para alguma constante c , teremos complexidade $O(n \log h)$
 - Solução: $m = 2^k$, para $k = 2^1, 2^2, 2^3, \text{ etc}$



Algoritmo de Chan

Para $t = 1, 2, \dots$ fazer

1. $k \leftarrow 2^t$
 2. $m \leftarrow \min(2^k, n)$
 3. Chamar Fecho Parcial (P, m)
 4. Se resultado \neq “ m pequeno demais” retornar
- Quantas iterações?
 - O algoritmo termina quando $t = \lceil \lg \lg h \rceil$
 - Cada iteração leva tempo $O(n \log 2^{2^t}) = O(n 2^t)$

$$\sum_{t=1}^{\lg \lg h} n 2^t = n \sum_{t=1}^{\lg \lg h} 2^t \leq n 2^{1+\lg \lg h} = 2n \lg h \in O(n \log h)$$



Tempo Ótimo

- Um problema relacionado consiste em verificar se o fecho de um dado conjunto com n pontos tem h vértices
 - Prova-se que este problema é resolvido em $\Omega(n \log h)$
 - O problema do fecho convexo, que garantidamente é mais complexo que este, não pode portanto ser resolvido em menos que $O(n \log h)$

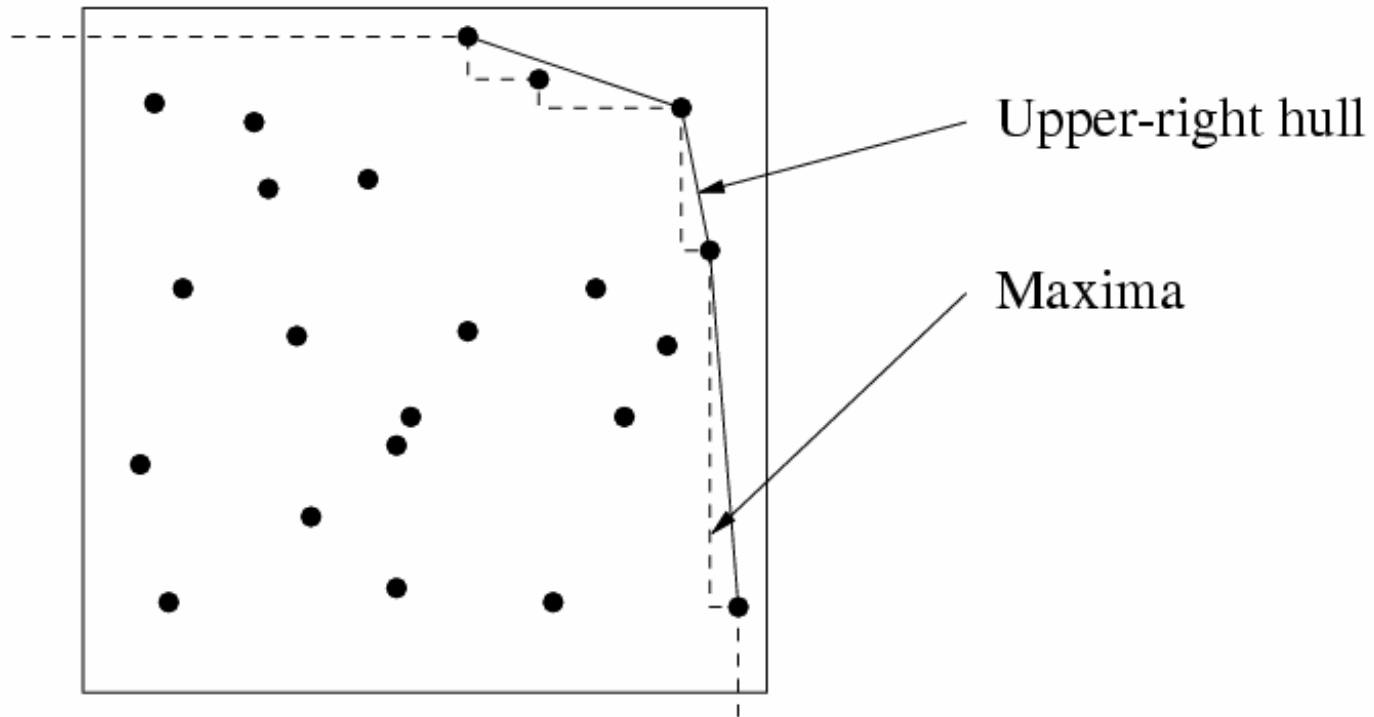


Número esperado de vértices no fecho

- Para pontos distribuídos uniformemente em um quadrado de lado unitário, prova-se que o número esperado de pontos no fecho é $O(\log n)$
- Prova:
 - Todo ponto do fecho é máximo para alguma das 4 orientações do quadrado
 - (Nem todo ponto máximo é do fecho)
 - Prova-se que o número esperado de pontos máximos é $O(\log n)$



Número esperado de vértices no fecho



Número esperado de vértices no fecho

- Ordena-se os pontos em ordem decrescente de x :
 p_1, p_2, \dots, p_n
- Se o ponto p_i é máximo, então sua coordenada y é \geq que a coordenada y de p_1, p_2, \dots, p_i
 - Como a distribuição é uniforme, a chance de isso acontecer é $1/i$
 - Temos então como a soma das expectativas:

$$E_n = \sum_{i=1}^n \frac{1}{i} \cong \ln n = O(\log n)$$

